

Cálculo diferencial e integral

(A matemática das coisas pequenas)

Como vimos na última aula, a **taxa de variação** de uma função $x(t)$, chamada de derivada da função, é definida como

$$\frac{dx}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} \quad (1)$$

É importante entender o que significa o "lim". O regredo para o zero é sempre comparar o Δt contigo, lembrando que Δt é muito pequeno mas diferente de zero. Aí, no final, você pode tomar $\Delta t \rightarrow 0$. A expressão " $\lim_{\Delta t \rightarrow 0}$ " é a última etapa da Eq. (1).

Considere, por exemplo, a função $x(t) = 1/t$. Nesse caso

$$\begin{aligned} \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} &= \frac{1}{\Delta t} \left[\frac{1}{t + \Delta t} - \frac{1}{t} \right] \\ &= \frac{1}{\Delta t} \left[\frac{t - t - \Delta t}{t(t + \Delta t)} \right] \\ &= \frac{1}{\Delta t} \left[\frac{-\Delta t}{t(t + \Delta t)} \right] \\ &= \frac{-1}{t(t + \Delta t)} \end{aligned} \quad (2)$$

Correguemos o Δt até o final. Agora estamos prontos para tomar o limite $\Delta t \rightarrow 0$. Nesse caso temos $t + \Delta t$ no denominador, então quando Δt for ultra pequeno

$$t + \Delta t \approx t$$

(o símbolo \approx significa "aproximadamente igual"). Assim, da Eq (2) obtemos

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} = -\frac{1}{t^2}$$

Portanto

$$\frac{dx}{dt}(1/t) = -\frac{1}{t^2} \quad (3)$$

Bacana!

Existem alguns outros símbolos para derivada que vale a pena conhecer também:

$$\frac{dx}{dt} = \dot{x}(t) = \ddot{x}(t) \quad (4)$$

↑ Em geral não usado por físicos.

A ideia é simplesmente ter uma notação mais compacta.

A segunda derivada de uma função é a derivada da derivada

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \frac{d}{dt} \left(\frac{dx}{dt} \right) = \ddot{x}(t) = \ddot{x}(t) \quad (5)$$

Ela varia, portanto, dada por

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\dot{x}(t + \Delta t) - \dot{x}(t)}{\Delta t} \quad (6)$$

É possível escrever essa expressão em termos de $x(t)$. Por exemplo, podemos escrever

$$\begin{aligned} \frac{d^2x}{dt^2} &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \left[\left(\frac{x(t+2\Delta t) - x(t+\Delta t)}{\Delta t} \right) - \left(\frac{x(t+\Delta t) - x(t)}{\Delta t} \right) \right] \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t+2\Delta t) - 2x(t+\Delta t) + x(t)}{\Delta t^2} \end{aligned} \quad (7)$$

Essa expressão está perfeitamente correta. Mas ela é meio feia. A coisa toda desliza demais para um dos lados. É possível escrever isto de uma forma mais simétrica. Na última aula discutimos como a paridade dos intervalos $[t, t + \Delta t]$ não era importante. Por exemplo

$$\frac{dx}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} \quad \begin{matrix} \text{Derivada} \\ \text{para frente} \end{matrix} \quad (8a)$$

$$= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t) - x(t - \Delta t)}{\Delta t} \quad \begin{matrix} \text{Derivada} \\ \text{para trás} \end{matrix} \quad (8b)$$

$$= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t + \Delta t) - x(t - \Delta t)}{2\Delta t} \quad \begin{matrix} \text{Derivada} \\ \text{central} \end{matrix} \quad (8c)$$

Todas essas expressões são equivalentes. Podemos usar isso na Eq (7). Por exemplo, usamos uma derivada para trás tanto em $x'(t + \Delta t)$ quanto em $x'(t)$:

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \left[\left(\frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} \right) - \left(\frac{x(t) - x(t - \Delta t)}{\Delta t} \right) \right]$$

Isto é então à expressão mais simétrica

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t + \Delta t) - 2x(t) + x(t - \Delta t)}{\Delta t^2} \quad (9)$$

Exercício: Calcule $\frac{d^2}{dt^2}(t^2)$ usando a Eq.(9).

Sabemos que $\frac{d}{dt}(t^2) = 2t$ e portanto

$$\frac{d^2}{dt^2}(t^2) = \frac{d}{dt}(2t) = 2$$

Por outro lado, da Eq. (9) temos

$$\begin{aligned}\frac{d^2}{dt^2}(t^2) &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{(t + \Delta t)^2 - 2t^2 + (t - \Delta t)^2}{\Delta t^2} \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{t^2 + 2t\Delta t + \Delta t^2 - 2t^2 + t^2 - 2t\Delta t + \Delta t^2}{\Delta t^2} \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{2\Delta t^2}{\Delta t^2} \\ &= 2\end{aligned}$$

Exercício : (a) Calcule $\frac{d}{dt} (-1/t^2)$

(b) Calcule $\frac{d^2}{dt^2} (1/t)$ usando a Eq.(9).

Devido a Eq. (3) ambos devem coincidir

Solução: (a) Tomando $y = -1/t^2$

$$\begin{aligned}\frac{y(t+\Delta t) - y(t)}{\Delta t} &= \frac{1}{\Delta t} \left[\frac{-1}{(t+\Delta t)^2} + \frac{1}{t^2} \right] \\ &= \frac{1}{\Delta t} \left[\frac{-t^2 + (t+\Delta t)^2}{t^2(t+\Delta t)^2} \right] \\ &= \frac{2t + \Delta t}{t^2(t+\Delta t)^2}\end{aligned}$$

Tomando $\Delta t \rightarrow 0$, para aproximar $2t + \Delta t \approx 2t$ e $t + \Delta t \approx t$. Portanto

$$\frac{d}{dt} (-1/t^2) = \frac{2t}{t^4} = \frac{2}{t^3} \quad (10)$$

(b) Usando a Eq. (9) com $x = 1/t$ obtemos

$$\frac{x(t+\Delta t) - 2x(t) + x(t-\Delta t)}{\Delta t^2} = \frac{1}{\Delta t^2} \left[\frac{1}{t+\Delta t} - \frac{2}{t} + \frac{1}{t-\Delta t} \right]$$

Combinamos 1:

$$\frac{1}{t+\Delta t} + \frac{1}{t-\Delta t} = \frac{t-\Delta t + t+\Delta t}{t^2 - \Delta t^2} = \frac{2t}{t^2 - \Delta t^2}$$

Portanto

$$\begin{aligned}\frac{x(t+\Delta t) - 2x(t) + x(t-\Delta t)}{\Delta t^2} &= \frac{1}{\Delta t^2} \left[\frac{2t}{t^2 - \Delta t^2} - \frac{2}{t} \right] \\ &= \frac{2}{\Delta t^2} \left[\frac{t^2 - t^2 + \Delta t^2}{t(t^2 - \Delta t^2)} \right] \\ &= \frac{2}{t(t^2 - \Delta t^2)}\end{aligned}$$

Tomando o limite $\Delta t \rightarrow 0$ obtemos

$$\frac{d^2}{dt^2}(x(t)) = \frac{2}{t^3}$$

que coincide com a Eq. (10).

O teorema binomial

Considera a seguinte expansão

$$(1+y)^2 = 1 + 2y + y^2$$

ou

$$(1+y)^3 = 1 + 3y + 3y^2 + y^3$$

e assim por diante. A generalização disso para qualquer potência é chamada de teorema binomial e é:

$$(1+y)^m = 1 + my + \frac{m(m-1)}{2!} y^2 + \frac{m(m-1)(m-2)}{3!} y^3 + \dots \quad (11)$$

onde, lembrando, "!" significa fatorial:

$$2! = 2$$

$$3! = 3 \times 2 = 6$$

$$4! = 4 \times 3 \times 2 = 24$$

etc. A expansão em (11) vai até o termo que se anula

Então, por exemplo

$$\begin{aligned} (1+y)^2 &= 1 + (2)y + \frac{(2)(2-1)}{2!} y^2 + \frac{2(2-1)(2-2)}{3!} y^3 \\ &= 1 + 2y + y^2 \quad \checkmark \end{aligned}$$

e

$$\begin{aligned}
 & \frac{3 \times 2 \times 1}{3 \times 2} = 1 \\
 & (1+y)^3 = 1 + 3y + \frac{3(3-1)}{2!} y^2 + \frac{3(3-1)(3-2)}{3!} y^3 + \\
 & \quad + \frac{3(3-1)(3-2)(3-3)}{4!} y^4 \\
 & = 1 + 3y + 3y^2 + y^3 \quad \checkmark
 \end{aligned}$$

A Eq. (11) pode ser usada para calcularmos a derivada de $x = t^m$ onde m é uma potência qualquer. Na última aula vimos que

$$\frac{d}{dt}(1) = 0 \tag{12a}$$

$$\frac{d}{dt}(t) = 1 \tag{12b}$$

$$\frac{d}{dt}(t^2) = 2t \tag{12c}$$

$$\frac{d}{dt}(t^3) = 3t^2 \tag{12d}$$

Claramente da para advinhar o que vai acontecer. Quando derivarmos t^m , cai um fator m e sobramos com t^{m-1} :

$$\frac{d}{dt}(t^m) = m t^{m-1} \tag{13}$$

Vamos agora mostrar, usando o teorema binomial, que isso de fato é verdade. Para isso usamos a definição de derivada

$$\frac{d}{dt}(t^m) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{(t + \Delta t)^m - t^m}{\Delta t} \quad (14)$$

Precisamos calcular $(t + \Delta t)^m$. O que é exatamente isso?

$$\begin{aligned} (t + \Delta t)^m &= \left(t \left(1 + \frac{\Delta t}{t}\right) \right)^m \\ &= t^m \underbrace{\left(1 + \frac{\Delta t}{t}\right)^m}_{\text{está no formato do teorema binomial}} \end{aligned}$$

Aplicando o teorema binomial no segundo termo, obtemos então

$$(t + \Delta t)^m = t^m \left[1 + m \left(\frac{\Delta t}{t}\right) + \frac{m(m-1)}{2!} \left(\frac{\Delta t}{t}\right)^2 + \dots \right] \quad (15)$$

Note como os termos da expansão envolvem potências cada vez maiores de Δt . Como queremos Δt pequeno, esse termos rapidamente se tornarão desprezíveis. Sobrará então com

$$\begin{aligned} (t + \Delta t)^m &= t^m + t^m m \left(\frac{\Delta t}{t}\right) + t^m \frac{m(m-1)}{2!} \left(\frac{\Delta t}{t}\right)^2 + \dots \\ &= t^m + m t^{m-1} \Delta t + \Theta(\Delta t)^2 \end{aligned} \quad (16)$$

↑ termos com potência pelo menos Δt^2

O que nós estamos fazendo aqui chama-se expansão em série de potências. Como Δt é pequeno, cada termo da série será menor que o anterior. A notação $\Theta(\Delta t)^2$ significa que a parte que não escrevemos tem, pelo menos Δt^3 como "ordem de negligência". Ela terá, também Δt^2 , Δt^3 , etc.

Agora plugamos isso na expressão para a derivada

$$\frac{(t + \Delta t)^m - t^m}{\Delta t} = m t^{m-1} + \frac{\Theta(\Delta t)^2}{\Delta t} \quad (17)$$

O último termo contém potências pelo menos com Δt^2 , mas divididas por Δt . Portanto

$$\frac{\Theta(\Delta t)^2}{\Delta t} = \Theta(\Delta t)$$

Esse último termo todo, portanto, vai a zero quando $\Delta t \rightarrow 0$. Assim, a única coisa que sobra é

$$\frac{d}{dt}(t^m) = m t^{m-1} \quad (18)$$

Teorema binomial para n arbitrário

O que é mais visível do teorema binomial (II) é que ele continua válido para qualquer valor de n , como $n = -3$, $\frac{1}{2}$ ou 3.3 . Isso não é nem um pouco óbvio. Consideremos, por exemplo, a função $\frac{1}{1+y}$. Isto tem o formato de (II) com $n = -1$. Teremos, portanto,

$$\frac{1}{1+y} = 1 + (-1)y + \frac{(-1)(-1-1)}{2!} y^2 + \frac{(-1)(-1-1)(-1-2)}{3!} y^3 + \dots$$

$$\therefore \frac{1}{1+y} = 1 - y + y^2 - y^3 + y^4 - y^5 \dots \quad (19)$$

Isto é conhecido como série geométrica. Ao contrário do teorema (II), esta é uma série infinita. Ou seja, ela terá a princípio, um número infinito de termos.

Para você ter uma ideia, considere por exemplo, $y = 1/4$. Neste caso temos

$$\frac{1}{1+\frac{1}{4}} = 0.8$$

Por outro lado, usando (19) com diferentes números de termos, obtemos

n° de termos	1	2	3	4	5	6
valor	1	0,75	0,8125	0,7968	0,7998	0,800049

onde, por exemplo, "2 termos" significa 1-y e 3 termos significa 1-y+y², etc. como você pode ver, a série de potências converge para $1/(1+y)$ conforme aumentarmos o número de termos.

O fato de que a Eq (11) vale para qualquer m significa que a fórmula (18) para a derivada de t^m é, na verdade, mais geral. Por exemplo, na Eq (3) vimos que

$$\frac{d}{dt}(1/t) = -1/t^2.$$

Isto se enquadra na Eq. (18) com $m=1$.

Outro exemplo é

$$\frac{d}{dt}(t^{1/2}) = (1/2)t^{\frac{1}{2}-1} = \frac{1}{2} \frac{1}{t^{1/2}}$$

ou seja

$$\frac{d}{dt}\sqrt{t} = \frac{1}{2\sqrt{t}} \quad (20)$$

Série de Taylor

Existe um teorema muito muito útil em cálculo, devido a Taylor. O teorema diz que dado qualquer função $x(t)$, sempre podemos expandir $x(t + \Delta t)$ numa série de potências em Δt . Além disso, essa expansão tem a seguinte forma:

$$x(t + \Delta t) = x(t) + \frac{dx}{dt} \Delta t + \frac{1}{2!} \frac{d^2x}{dt^2} \Delta t^2 + \frac{1}{3!} \frac{d^3x}{dt^3} \Delta t^3 + \dots \quad (21)$$

Na regra, os coeficientes de Δt^m é a m -ésima derivada (com um fator de $1/m!$). O teorema de Taylor vale para qualquer Δt , não necessariamente infinitesimal. Ele fornece, portanto, uma maneira numérica de calcular aproximações para certas funções. Mostrar rigorosamente o teorema de Taylor não é tão fácil.

Mostrar rigorosamente o teorema de Taylor não é tão fácil. Mas é fácil se convencer que ele faz sentido. Por exemplo, dividindo o lado esquerdo e dividindo o lado direito por Δt passando o $x(t)$ para o lado esquerdo e dividindo o lado direito por Δt obtemos

$$\frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} = \frac{dx}{dt} + \frac{1}{2!} \frac{d^2x}{dt^2} \Delta t^2 + \dots \quad (22)$$

Se agora tomarmos o limite $\Delta t \rightarrow 0$, no lado direito o único termo que sobrevive é o 1º. Na regra, obtemos

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} = \frac{dx}{dt} \quad (23)$$

que é exatamente a definição de derivada. Na regra, o teorema é comprovado.

Da mesma forma, podemos fazer sentido da 2ª derivada multiplicando Δt^2 . Para isso usamos a Eq. (9). Primeiro escrevemos $x(t - \Delta t)$ usando a Eq. (21). Basta trocar $\Delta t \rightarrow -\Delta t$:

$$x(t + \Delta t) = x(t) + \frac{dx}{dt} \Delta t + \frac{1}{2!} \frac{d^2 x}{dt^2} \Delta t^2 + \frac{1}{3!} \frac{d^3 x}{dt^3} \Delta t^3 + \dots \quad (24a)$$

$$x(t - \Delta t) = x(t) - \frac{dx}{dt} \Delta t + \frac{1}{2!} \frac{d^2 x}{dt^2} \Delta t^2 - \frac{1}{3!} \frac{d^3 x}{dt^3} \Delta t^3 + \dots \quad (24b)$$

Agora plugamos isso na Eq (9). Ou seja, calculamos

$$\begin{aligned} x(t + \Delta t) - 2x(t) + x(t - \Delta t) &= x(t + \Delta t) - x(t) + \\ &\quad + x(t - \Delta t) - x(t) \\ &= \frac{d^2 x}{dt^2} \Delta t^2 + \frac{2}{4!} \frac{d^4 x}{dt^4} \Delta t^4 + \dots \end{aligned} \quad (25)$$

Finalmente, dividimos por Δt^2 , obtendo

$$\frac{x(t + \Delta t) - 2x(t) + x(t - \Delta t)}{\Delta t^2} = \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{2}{4!} \frac{d^4 x}{dt^4} \Delta t^2 + \dots \quad (26)$$

Agora vemos que no limite $\Delta t \rightarrow 0$, no termo envolvendo $d^2 x/dt^2$ no lado direito. Portanto

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{x(t + \Delta t) - 2x(t) + x(t - \Delta t)}{\Delta t^2} = \frac{d^2 x}{dt^2} \quad (27)$$

que medida maior é do que a Eq. (9). Isso mostra novamente como a série de Taylor (21) é coerente.

Em seguida, vejamos como o teorema de Taylor leva ao teorema binomial (11). Considera a função $x = t^m$. Sabemos que

$$\frac{dx}{dt} = m t^{m-1} \quad (28a)$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} = m(m-1) t^{m-2} \quad (28b)$$

$$\frac{d^3x}{dt^3} = m(m-1)(m-2) t^{m-3} \quad (28c)$$

Usando a Eq. (21) obtemos portanto

$$(t + \Delta t)^m = t^m + m t^{m-1} \Delta t + \frac{m(m-1)}{2!} t^{m-2} \Delta t^2 + \frac{m(m-1)(m-2)}{3!} t^{m-3} \Delta t^3 + \dots \quad (29)$$

Essa é exatamente a Eq (15). Se tomarmos, em particular,

$t=1$, obtemos a Eq. (11) :

$$(1 + \Delta t)^m = 1 + m \Delta t + \frac{m(m-1)}{2!} \Delta t^2 + \frac{m(m-1)(m-2)}{3!} \Delta t^3 + \dots \quad (30)$$

Essa expressão é muito útil para calcularmos certas aproximações. Por exemplo, se Δt é muito pequena a Eq. (30) diz que

$$(1 + \Delta t)^m \approx 1 + m \Delta t \quad (31)$$

Então, por exemplo

$$\sqrt{1 + \Delta t} \approx 1 + \frac{\Delta t}{2} \quad (\text{quando } \Delta t \ll 1) \quad (32)$$

Integral

Integral é a operação inversa da derivada. Por exemplo

$$\frac{d(t^2)}{dt} = 2t \quad (32)$$

Agora considere a pergunta: qual a função $x(t)$ cuja derivada é $2t$? Resposta: $x = t^2$. Escrevemos isso matematicamente como

$$\int dt \ 2t = t^2 \quad (33)$$

O símbolo \int lembra um S de rama. Ele sempre vai junto do "dt". Você nunca verá o \int sozinho. A notação $\int dt$, portanto, é só uma forma matemática de dizermos "integral".

A Eq. (33), no entanto, não está 100% correta. O motivo é que

é possível ter mais de uma função $x(t)$ que tem a mesma derivada $2t$, já que a derivada de uma constante é zero. Por exemplo

$$\frac{d(t^2 + 42)}{dt} = 2t \quad (34)$$

o que vale para qualquer constante.

Portanto, a forma correta de escrever a Eq. (33) é

$$\int dt \ 2t = t^2 + c \quad (35)$$

onde c é uma constante que só pode ser determinada por outros meios (veremos exemplos abaixo).

Você deve estar se perguntando como que sabemos que a integral de $2t$ é t^2 . Esse é um problema inverso: eu sei que isso é verdade pois eu sei que a derivada de t^2 é $2t$. Por esse motivo, integrais são muito mais complicadas que derivadas. Vejamos alguns exemplos:

$$\text{Ex: } \int dt \ t = \frac{t^2}{2} + C$$

$$\int dt \ a = at + C \quad (\text{onde } a \text{ é constante})$$

$$\int dt \ t^2 = \frac{t^3}{3} + C$$

etc. Em todos os exemplos, eu não consegui calcular a integral pois eu já sabia a derivada. Ou seja, eu sabia que

$$\frac{d}{dt}(t^3) = 3t^2$$

então eu ajustei o fator de $1/3$ para dar

$$\frac{d}{dt}\left(\frac{t^3}{3}\right) = t^2$$

Ou seja, $t^3/3$ é a integral de t^2 para a derivada de $t^3/3$

Ou seja, $t^3/3$ é a integral de t^2 para a derivada de $t^3/3$

Ou seja, $t^3/3$ é a integral de t^2 para a derivada de $t^3/3$

Ou seja, $t^3/3$ é a integral de t^2 para a derivada de $t^3/3$

Ou seja, $t^3/3$ é a integral de t^2 para a derivada de $t^3/3$

Posição, velocidade e aceleração

Como vimos na última aula, a velocidade é a derivada da posição

$$v = \frac{dx}{dt} \quad (36)$$

e a aceleração é a derivada da velocidade

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2} \quad (37)$$

Agora que sabemos o conceito de integral, podemos realizar o caminho oposto: dado $a(t)$, quanto vale $v(t)$ e $x(t)$? Essa pergunta, na verdade, é muito mais importante, como veremos no decorrer do curso.

A velocidade é obtida da aceleração integrando uma vez

$$v(t) = \int dt a(t) \quad (38)$$

Por exemplo, se $a(t) = a$ - constante (aceleração uniforme)

obtemos

$$v(t) = at + C \quad (39)$$

Isto agora mostra claramente quem deve ser a constante C . Ela representa a velocidade inicial do sistema

Se em $t=0$ temos $v(0) = v_0$, então

$$v_0 = 0 + c \Rightarrow c = v_0 \quad (40)$$

e portanto recuperamos a equação usual

$$v(t) = v_0 + at \quad (41)$$

Note que podíamos também ter escolhido outro instante de tempo como o inicial. Por exemplo, suponha que sabemos que $v(t_0) = v_0$ para um certo t_0 . Nesse caso obtemos de (39)

$$v(t_0) = v_0 - at_0 + c \Rightarrow c = v_0 + at_0$$

A Eq (39) se forma, portanto,

$$v(t) = at + v_0 - at_0$$

Ou $v(t) = v_0 + a(t - t_0) \quad (42)$

que também havíamos discutido na última aula.

Em seguida, podemos obter a posição como uma integral da velocidade:

$$x(t) = \int dt v(t) \quad (43)$$

Essa fórmula é geral. No caso da Eq. (41), por exemplo, obtemos

$$\begin{aligned} x(t) &= \int dt (x_0 + at) \\ &= x_0 t + \frac{at^2}{2} + c' \end{aligned} \quad (44)$$

onde c' é outra constante. Notamente, se tivermos $x(0) = x_0$, obtemos

$$x_0 = 0 + 0 + c' \Rightarrow c' = x_0 \quad (45)$$

o que leva a

$$x(t) = x_0 + x_0 t + \frac{at^2}{2} \quad (46)$$

Por outro lado, podemos supor que $x(t)$ é dada por (42).

Neste caso a Eq. (43) fornecerá

$$\begin{aligned} x(t) &= \int dt [x_0 + a(t - t_0)] \\ &= x_0 t + \frac{at^2}{2} - at_0 t + c' \end{aligned} \quad (47)$$

já que $a t_0$ é uma constante. Se colocarmos $x(t_0) = x_0$, então

$$x_0 = x_0 t_0 + \underbrace{\frac{at_0^2}{2}}_{-at_0^2} - at_0^2 + c' \quad (48)$$

Portanto

$$c' = x_0 - v_0 t_0 + \frac{a t_0^2}{2} \quad (49)$$

Assim, a Eq. (47) se forma

$$x(t) = v_0 t + \frac{a t^2}{2} - a t_0 t + x_0 - v_0 t_0 + \frac{a t_0^2}{2}$$

Poderemos agrupar os termos, levando a

$$x(t) = x_0 + v_0(t-t_0) + \frac{a(t-t_0)^2}{2} \quad (50)$$

que é a generalização da Eq. (46) para o caso onde o movimento se inicia em t_0 , ao invés de 0.